



## Многопрофильная инженерная олимпиада «Звезда» «Машиностроение»

7-9 классы

Заключительный этап

2021-2022

### Задания, ответы и критерии оценивания

Выпускник университета решил организовать собственное малое инновационное предприятие. Взяв кредит в банке, он купил киберфизическую производственную систему для изготовления гоночных электромобилей для парков развлечений (см. рисунок). Такой электромобиль, содержит несущую раму (1), приводы в виде электродвигателей (2), дифференциал с электронным управлением (3) и подвеску (4). В цехе предприятия было установлено следующее оборудование: токарный и фрезерный обрабатывающие центры с компьютерным управлением, сварочный робот и робот-манипулятор. В процессе изготовления различных деталей молодой инженер столкнулся с рядом производственных задач, представленных ниже.

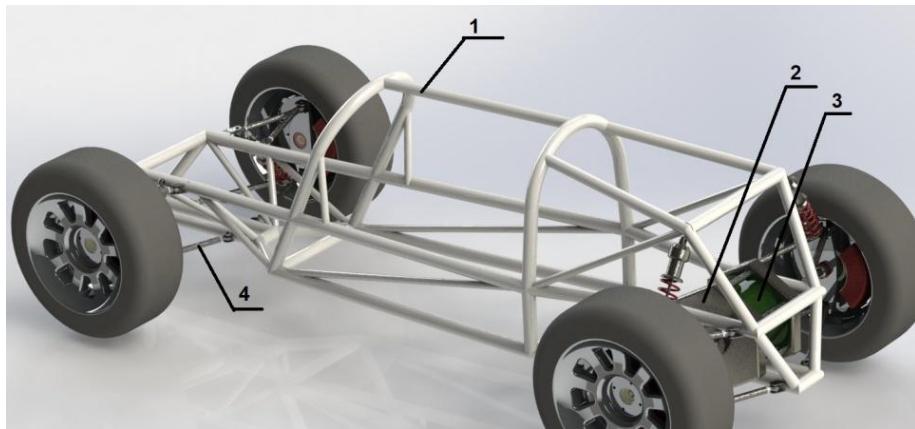
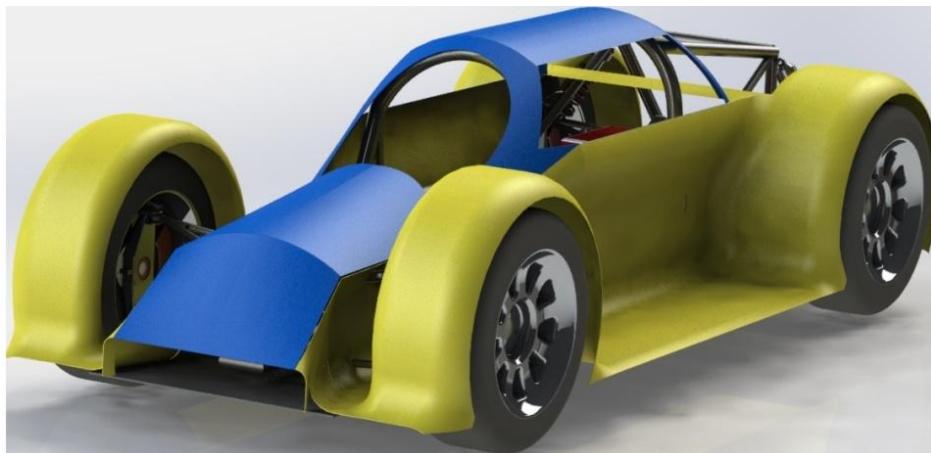


Рис. 1

#### Задача № 1 (5 баллов)

На компьютеризированном горизонтальном обрабатывающем центре сверлится отверстие в детали привода электромобиля (рис. 2). Для этого цилиндрическая заготовка детали (1) устанавливается на призматические опоры (3), а врачающееся сверло (2) вырезает отверстие в ее торце. Со стороны сверла на заготовку (1) действует осевая

составляющая силы резания  $P$ . Заготовка прижимается к призматическим опорам силой прижима  $W$ , расположенной ровно посередине между призмами (3). Определить силу прижима заготовки  $W$ , достаточную для обеспечения ее неподвижности при действии на нее силы  $P$ , если известно, что  $P=300$  Н, коэффициент трения заготовки во всех опорах одинаковый и равен  $f=0,2$ . Угол раствора призмы  $\alpha=90^\circ$  (рис 2. справа).

Участнику на листе с ответами нужно нарисовать таблицу, приведенную ниже рисунка, и во вторую колонку вписать итоговый ответ. Решение или обоснование дать ниже таблицы.

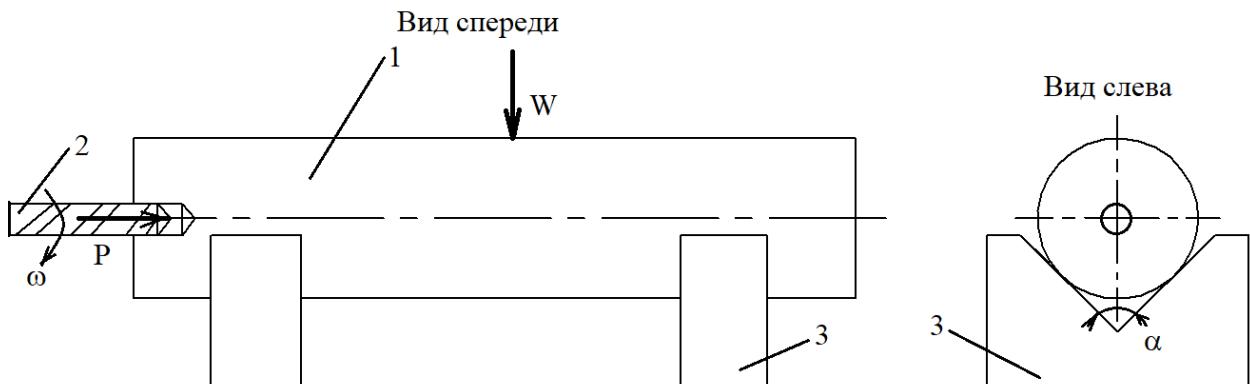


Рис. 2

	Решение учащегося	Максим. возможный балл	Оценка проверяющего
Сила прижима, Н		5	

**Ответ: 1065 Н.**

### Решение

Со стороны сверла действует только осевая сила  $P$ , крутящий момент не учитывается. Условие равновесия детали будет иметь вид  $P=F_{tp1}+F_{tp2}$ , где  $F_{tp1}$  – сила трения в первой опоре,  $F_{tp2}$  – сила трения во второй опоре; так как коэффициент трения во всех опорах одинаковый, то  $F_{tp1}=F_{tp2}=F_{tp}=2\cdot f\cdot W/(2\cdot \sin(\alpha/2))=f\cdot W/(\sin(\alpha/2))$ . Или  $P=(W\cdot f)/\sin(\alpha/2)$ . Отсюда  $W=(P\cdot \sin(45^\circ))/f=(300\cdot 0,71)/0,2=1065$  Н.

### Задача № 2 (10 баллов)

На компьютеризированном вертикальном обрабатывающем центре концевой фрезой (1) диаметром 12 мм фрезеруется композитная деталь (2) для крышки зарядного отсека электромобиля, представляющая собой в плане прямоугольник с выемкой со скругленными углами (рис 3). Фреза последовательно проходит по траекториям (3), (4), (5). Определить, сколько времени (сек.) займет у фрезы проход по всем трем траекториям, если известно, что фреза движется с постоянной скоростью 0,01 м/с, время перехода между траекториями не учитывать.

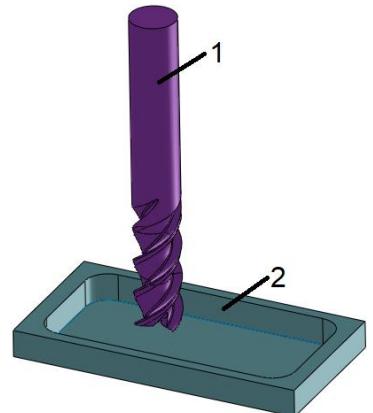
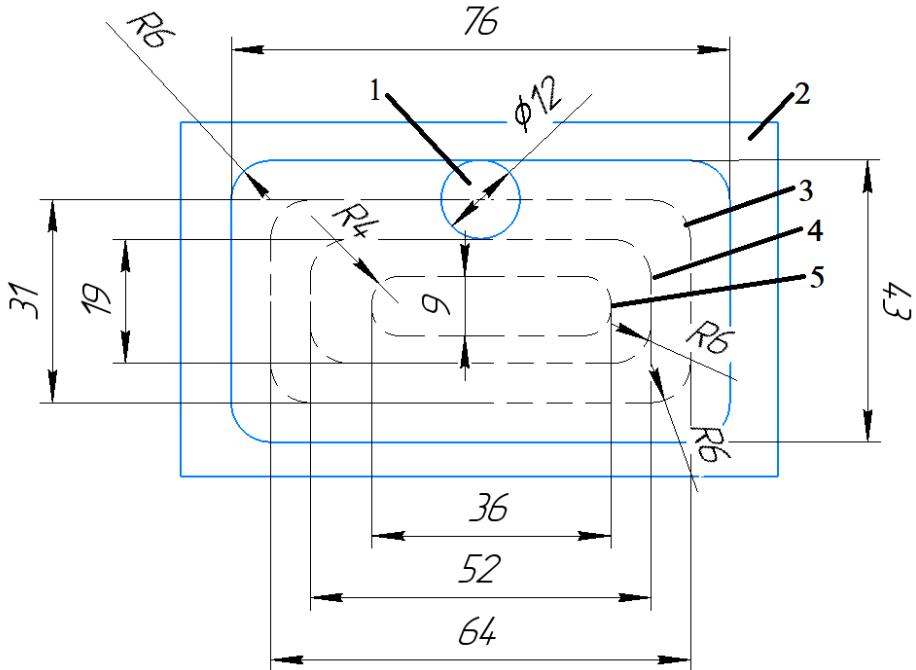


Рис. 3

	Решение учащегося	Максим. возможный балл	Оценка проверяющего
Время, сек.		10	

**Ответ: 39,448 сек.**

### Решение.

Длина траектории (3) равна  $L_3=2\cdot(64-12)+2\cdot(31-12)+4\cdot1/4\cdot2\cdot\pi\cdot R=104+38+2\cdot3,14\cdot6=179,68$  мм.

Длина траектории (4) равна  $L_4=2\cdot(52-12)+2\cdot(19-12)+2\cdot3,14\cdot6=131,68$  мм.

Длина траектории (5) равна  $L_5=2\cdot(9-8)+2\cdot(36-8)+2\cdot3,14\cdot4=83,12$  мм.

Суммарная длина всех траекторий равна  $L=179,68+131,68+83,12=394,48$  мм.

Время обработки  $t=L/V=0,39448/0,01=39,448$  сек.

**Задача № 3 (25 баллов).** Для выполнения сборочных работ на электромобиле используется подъемник, основным элементом которого служит пневмогидравлический преобразователь (9) (рис. 4). Электромобиль устанавливается на платформе (1), прикрепленной к штоку (2) гидроцилиндра (3). Давление рабочей жидкости в гидроцилиндре создается с помощью штока (6). В пневмоцилиндре имеется поршень (7). В поршневой полости находится воздух (8), в штоковой – жидкость (5). Известно, что масса электромобиля  $m=900$  кг, определить диаметр поршня (4) гидроцилиндра  $d_1$  (в метрах), если известно, что давление воздуха (8) в пневмоцилиндре  $p_v=0,4$  МПа, диаметр поршня пневмоцилиндра  $D=100$  мм, диаметр штока пневмоцилиндра  $d=25$  мм. КПД подъемника 0,85. (Ускорение свободного падения  $g$  принять равным  $10 \text{ м/с}^2$ ).

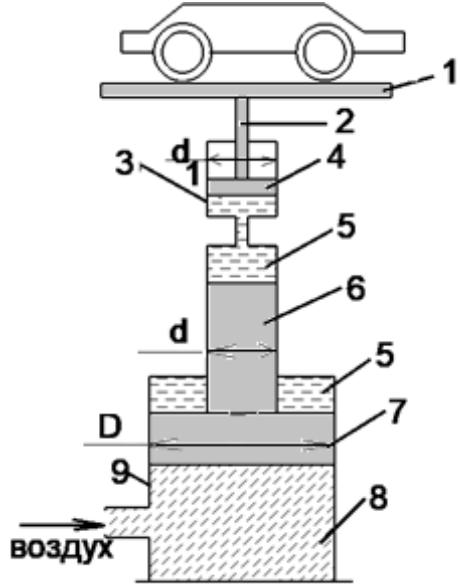


Рис. 4.

	Решение учащегося	Максим. возможный балл	Оценка проверяющего
Диаметр поршня, м		25	

**Ответ: 0,046 м.**

**Решение:** Из условия равновесия штока и поршня в пневмоцилиндре имеем  $\pi D^2/4 \cdot p_v = \pi d^2/4 \cdot p_{ж}$ . Отсюда давление в гидроцилиндре  $p_{ж} = p_v(D/d)^2 = 0,4 \cdot 16 = 6,4$  МПа. Усилие на поршне гидроцилиндра при массе электромобиля  $m=900$  кг,  $F=m \cdot g = \eta \cdot p_{ж} \cdot \pi \cdot d_1^2/4 = 9000$  Н. Отсюда диаметр поршня гидроцилиндра  $d_1 = \sqrt{\frac{4mg}{\eta p_{ж} \pi}} = \sqrt{\frac{4 \cdot 900 \cdot 10}{0,85 \cdot 6,4 \cdot 10^6 \cdot 3,14}} = 0,046$  м.

#### Задача № 4 (30 баллов)

Для перемещения деталей электромобиля на участке применяется робот-манипулятор (рис. 5). Робот оснащен схватом (рис. 6) для захвата и удержания деталей. Схват состоит из пневмопривода (1), рычагов (2) и (3), а также губок (4), которые удерживают деталь (5). Известно, что диаметр поршня пневмоцилиндра  $D=80$  мм, определить массу детали ( $k_2$ ), которую может поднять и безопасно удержать данный схват, если давление воздуха в пневмосистеме  $p=0,4$  МПа,  $L_1=0,25$  м,  $L_2=0,5$  м, угол между вертикалью и усилием  $F_1$  в шарнире А  $\alpha=45^\circ$ . Коэффициент запаса  $k=2,15$  (коэффициент запаса показывает, во сколько раз усилие на схвате должно быть больше необходимого для удержания детали). (Принять ускорение свободного падения  $g=10 \text{ м/с}^2$ ).

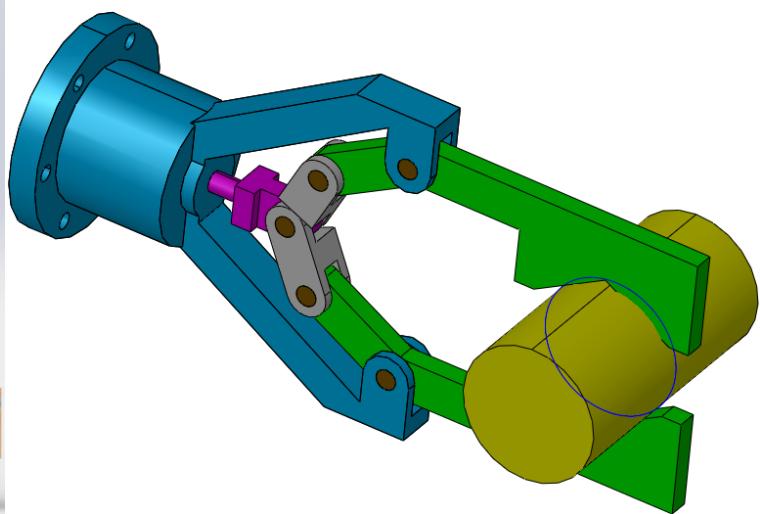


Рис. 5

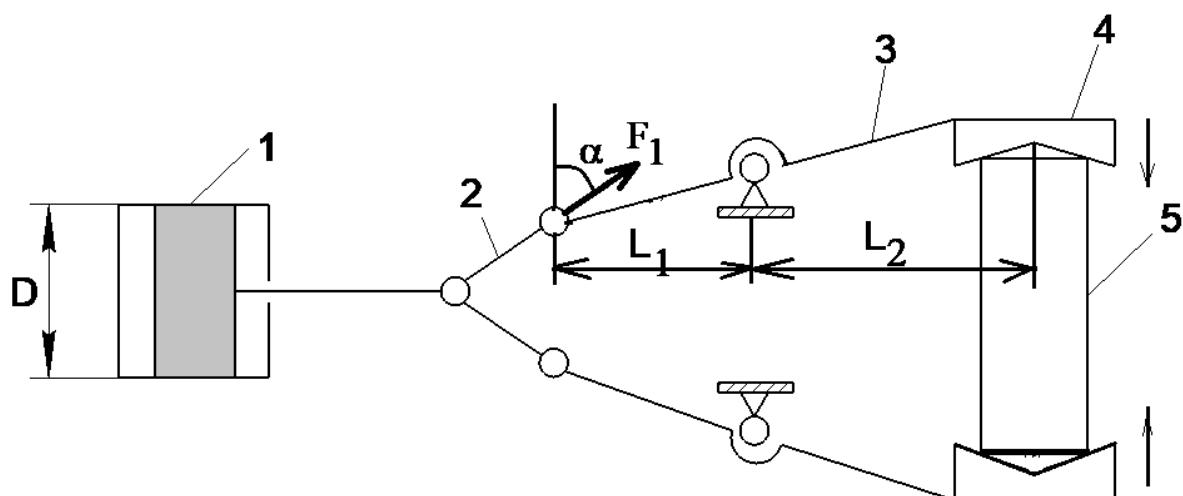


Рис. 6

	Решение учащегося	Максим. возможный балл	Оценка проверяющего
Масса детали, кг		<b>30</b>	

**Ответ: 23,4 кг.**

**Решение.**

1. Рассмотрим расчетную схему (рис. 6). На губки действует сила тяжести  $F = m \cdot g$ . Равновесие звена 3 определяется из равенства моментов:  $F \cdot L_2 = F_1 \cdot L_1 \cdot \cos\alpha$ . Отсюда, усилие  $F$ , действующее на звено 3 со стороны детали равно  $F = (F_1 \cdot L_1 \cdot \cos\alpha) / L_2$ . Усилие на поршне равно  $F_{\pi} = k \cdot 2 \cdot F_1 \cdot \sin\alpha = p \cdot (\pi \cdot d^2) / 4$ . Отсюда  $F_1 = (p \cdot (\pi \cdot d^2) / 4) / 2 \cdot k \cdot \sin\alpha = (400000 \cdot (3,14 \cdot 0,08^2) / 4) / 2 \cdot 2,15 \cdot 0,71 = 658,24 \text{ Н}$ . Тогда усилие  $F$ , действующее на губки схваты равно  $F = (F_1 \cdot L_1 \cdot \cos\alpha) / L_2 = (658,24 \cdot 0,25 \cdot 0,71) / 0,5 = 233,68 \text{ Н}$ . Масса детали  $m = F/g = 233,68/10 = 23,4 \text{ кг}$ .

### Задача № 5 (30 баллов)

Для участка сборки инженер получил чертеж одной из деталей электромобиля, которая без размеров изображена тремя проекциями, приведенными на рисунке 7 слева внизу («Задача для решения»). Три проекции – это изображение трех видов конструкции: спереди (взгляд по оси Z), слева (по оси X) и сверху (по оси Y). Нарисуйте разрез этой конструкции плоскостью, параллельной виду слева (плоскость, параллельная YoZ) и проходящей ровно посередине толщины конструкции. Для пояснения приведенных выше понятий на рисунке справа («Пример для пояснения») даны все виды и разрезы применительно к другой детали. На разрезе рисуются все кромки детали, которые попали в секущую плоскость и которые видны за ней.

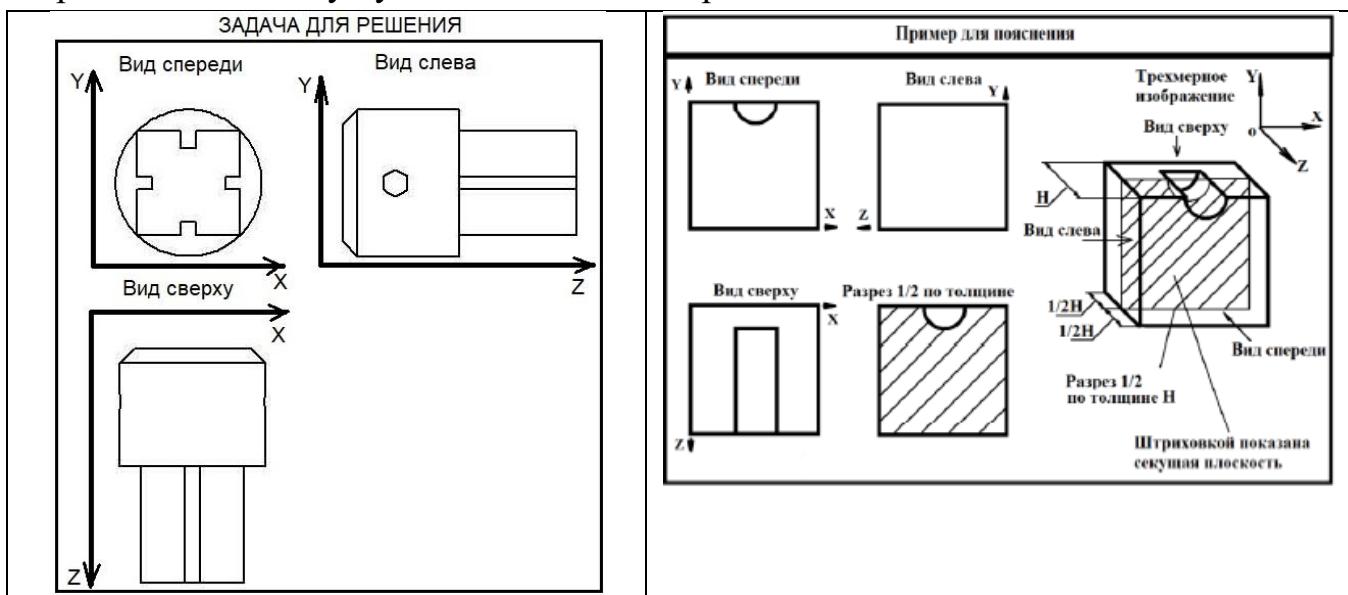


Рис. 7

**Решение.** Деталь состоит из двух соприкасающихся тел – цилиндра с прямой фаской под углом 45 градусов, в котором выполнено шестигранное отверстие, и параллелепипеда, с продольными пазами. В разрезе необходимо нарисовать линии пересечения плоскости и цилиндра вдоль образующей, а также линии, обозначающие пазы, то есть прямые (рис. 8).

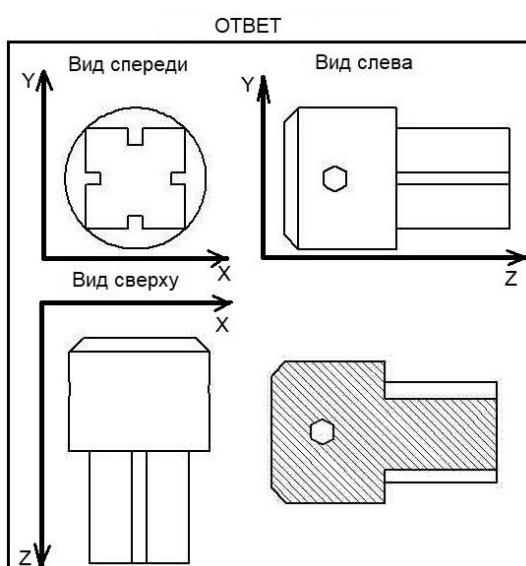


Рис. 8



# Многопрофильная инженерная олимпиада «Звезда» «Машиностроение»

10-11 классы

Заключительный этап

2021-2022

## Задания, ответы и критерии оценивания

Выпускник университета решил организовать собственное малое инновационное предприятие. Взяв кредит в банке, он купил киберфизическую производственную систему для изготовления гоночных электромобилей для парков развлечений (см. рисунок). Такой электромобиль, содержит несущую раму (1), приводы в виде электродвигателей (2), дифференциал с электронным управлением (3) и подвеску (4). В цехе предприятия было установлено следующее оборудование: токарный и фрезерный обрабатывающие центры с компьютерным управлением, сварочный робот и робот-манипулятор. В процессе изготовления различных деталей молодой инженер столкнулся с рядом производственных задач, представленных ниже.

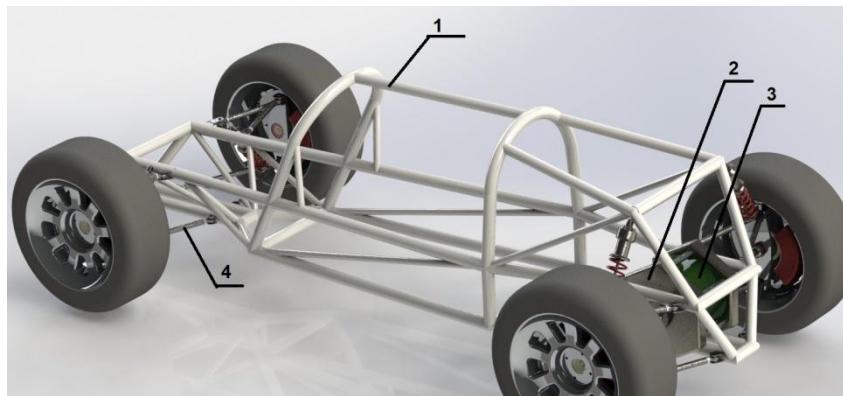
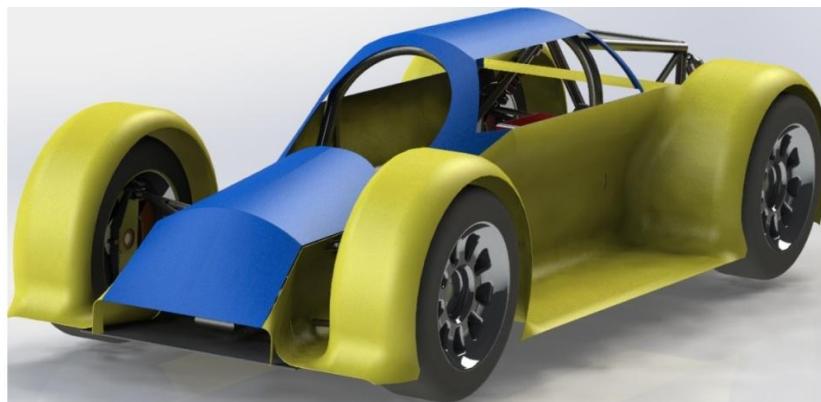


Рис. 1

### Задача № 1 (5 баллов)

Для питания электродвигателей электромобиля в нем имеется аккумуляторная батарея емкостью 2000 Вт·час. Какой *запас хода по трассе (путь)*, в километрах, может обеспечить данная батарея, если известно, что тяговое усилие электромобиля составляет  $F=100$  Н, а электромобиль движется по этой трассе с постоянной скоростью  $V=60$  км/ч? КПД электроомобиля  $\eta=50\%$ .

Участнику на листе с ответами нужно нарисовать таблицу, приведенную ниже от рисунка, и во вторую колонку вписать итоговый ответ. Решение или обоснование дать ниже таблицы.

	Решение учащегося	Макс. возможный балл	Оценка проверяющего
Путь, км		5	

**Решение.**

**Ответ: 49,8 км.**

Емкость батареи согласно размерностям дает мощность 2000 Ватт в течение одного часа. Механическая мощность, развиваемая электромобилем равна  $N=F \cdot V=100 \cdot 16,7=1670$  Вт. Время движения автомобиля с учетом КПД 50% составит  $t=(1-1670/2000*0,5)=0,83$  часа. Запас хода или путь, пройденный за это время электромобилем, составит  $s=V \cdot t=60 \cdot 0,83=49,8$  км.

**Задача № 2 (10 баллов)**

На одной из технологических операций необходимо изготовить фрезой (1) композитную деталь (2) – крышку зарядного отсека электромобиля, представляющую собой в плане прямоугольник с выемкой со скругленными углами (рис 2). Обработка выполняется на фрезерном вертикальном обрабатывающем центре концевой фрезой (1) диаметром 12 мм. В процессе обработки центр сечения фрезы (ее сечение показано на рис. 3 окружностью 1) должен пройти по траектории, нарисованной пунктирной линией. График зависимости скорости фрезы  $V$  от перемещения  $S$  вдоль длинной и короткой сторон детали показан на рис. 2. Определить, сколько времени (в секундах) займет один проход фрезы, по указанной пунктирной траектории.

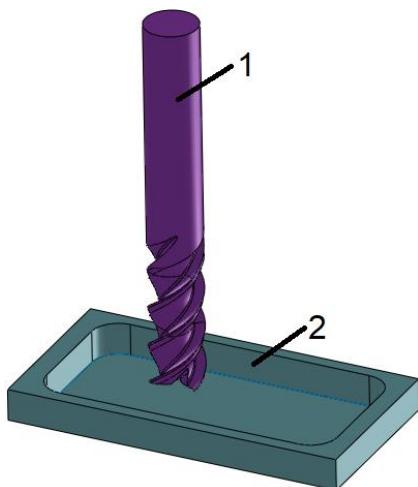


Рис. 2

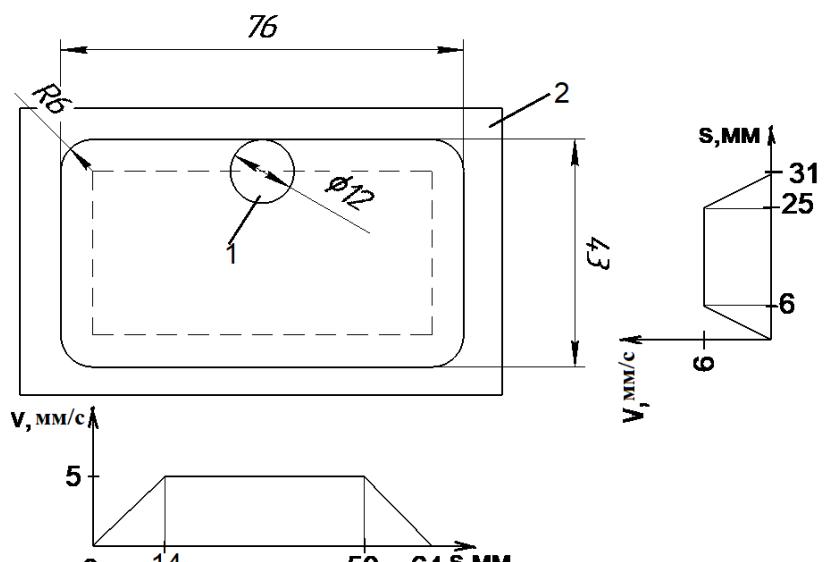


Рис. 3

	Решение учащегося	Макс. возможный бал	Оценка проверяющего
Время, сек.		10	

**Ответ: 51,1 сек.**

**Решение:** Траекторию фрезы можно разделить на несколько участков, где фреза движется с постоянной скоростью и переменной. Согласно графикам, общая длина участка с постоянной скоростью на длинной стороне равна  $S_1=2 \cdot 36=72$  мм. Время на этом участке  $t_1=S_1/v_1=72/5=14,4$  сек. Общая длина участка с постоянной скоростью на короткой стороне равна  $S_2=2 \cdot 19=38$  мм. Время на этом участке  $t_2=S_2/v_2=72/6=12$  сек. На длинной стороне траектории на участке [0-14] фреза движется ускоренно с началь-

ной скоростью 0 и ускорением  $a$ . Путь, пройденный фрезой при этом равен  $S=(a \cdot t^2)/2$ . Ускорение при этом равно  $a=v/t$ . Подставляя это выражение в формулу для пути получим  $t=(2 \cdot S)/v$ . Таким образом, на длинной стороне на участке [0-14] время равно  $t_3=2 \cdot 14/5=5,6$  сек. На участке [50-64] время  $t_4=5,6$  сек. На короткой стороне, на отрезке [0-6] время равно  $t_5=2 \cdot 6/6=2$  сек, на отрезке [25-31],  $t_6=2 \cdot 6/6=2$  сек. Таким образом, суммарное время равно:  $t=t_1+t_2+t_3+t_4=14,4+6,3+2 \cdot 11,2+2 \cdot 4=51,1$  сек.

### Задача № 3 (25 баллов)

Для выполнения сборочных работ на электромобиле используется подъемник, основным элементом которого служит пневмогидравлический преобразователь, показанный на рисунке 4. Электромобиль устанавливается на платформе (1), прикрепленной к штоку (2), соединенного с поршнем (4) гидроцилиндра (3). Давление рабочей жидкости (5) в гидроцилиндре создается с помощью штока (6) от пневмоцилиндра (9), размещенного снизу. В пневмоцилиндре имеется поршень (7). В поршневой полости пневмоцилиндра находится воздух (8), а в штоковой – жидкость (5). Определить максимальную грузоподъемность (в килограммах) такого подъемника если, известно, что давление воздуха (8) в пневмоцилиндре равно  $p_b=0,4$  МПа, диаметр поршня пневмоцилиндра  $D=100$  мм, диаметр штока пневмоцилиндра  $d=25$  мм, диаметр поршня (4) гидроцилиндра  $d_1=50$  мм. КПД всего подъемника  $\eta=0,85$ .

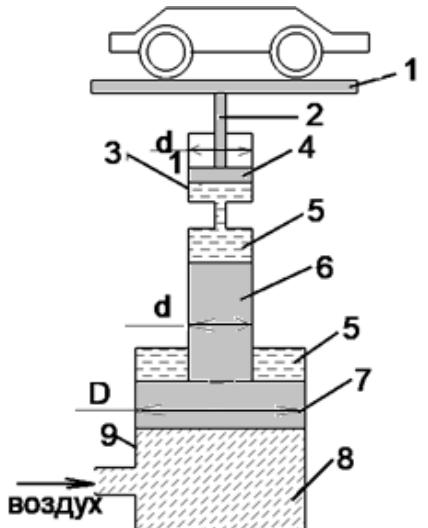


Рис. 4

	Решение учащегося	Макс. возможный балл	Оценка проверяющего
Грузоподъемность, кг		25	

**Ответ: 1156 кг.**

**Решение:** Из условия равновесия штока и поршня в пневмоцилиндре имеем  $\pi D^2/4 \cdot p_b = \pi d^2/4 \cdot p_{ж}$ . Отсюда давление в гидроцилиндре  $p_{ж} = p_b(D/d)^2 = 0,4 \cdot 16 = 6,4$  МПа. Тогда усилие на штоке гидроцилиндра  $F = p_{ж} \cdot (\pi \cdot d_1^2/4) \cdot \eta = 0,85 \cdot 6,4 \cdot 10^6 \cdot (3,14 \cdot 0,05^2)/4 = 11560$  Н. Искомая грузоподъемность составит 1156 кг.

### Задача № 4 (30 баллов)

Для соединения по плоским торцам стержневых цилиндрических деталей подвески электромобиля используется электрическая контактнаястыковая сварка (рис 5). Этот способ применяется для получения неразъемных соединений по всей поверхности таких торцов заготовок с помощью местного нагрева. Расплавление торцов достигается за счет пропускания через заготовки в течение определенного интервала времени электрического тока и выделения при этом джоулевой теплоты. Сварка происходит следующим образом. Левая заготовка (1) зажимается в неподвижном зажиме (2) на неподвижной опоре (6). Правая заготовка (7) зажимается в подвижном зажиме (4) и своим торцом соприкасается с торцом левой заготовки. Далее на заготовки подается

ток от трансформатора (3), в процессе нагрева каждая из них оплавляется в зоне h (5), при этом производится их сближение подвижным зажимом (4) подвижной опорой на эту величину  $2h$ . Определите величину *омического сопротивления* в зоне контакта торцов заготовок при таком способе сварки. Величина осадки каждой заготовки  $h=5$  мм, диаметр цилиндрических заготовок  $d=20$  мм, сила тока  $I=700$  А, время нагрева  $t=1$  с. КПД процесса сварки  $\eta=0,24$ , начальная температура заготовок  $25^\circ\text{C}$ , температура плавления стали  $1400^\circ\text{C}$ , удельная теплоемкость стали  $c=500$  Дж/кг, удельная теплота плавления стали  $\lambda=78$  кДж/кг, плотность стали  $\rho=7850$  кг/м<sup>3</sup>.

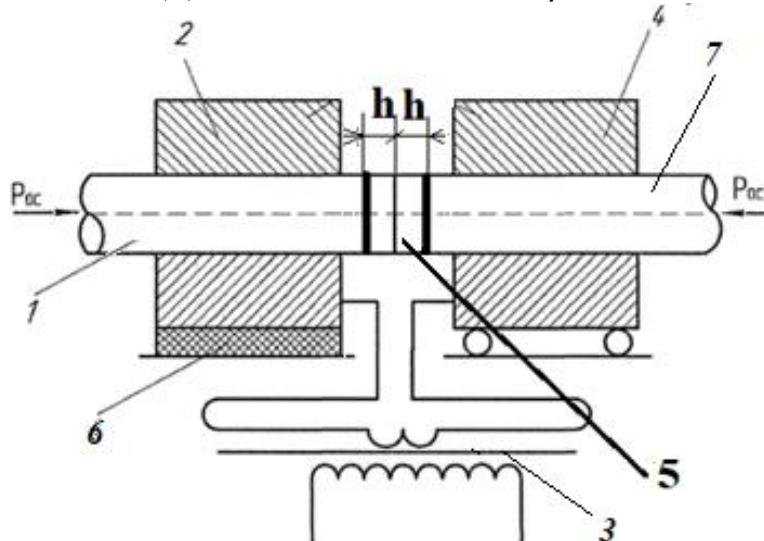


Рис. 5

	Решение учащегося	Макс. возможный балл	Оценка проверяющего
Сопротивление, Ом		30	

**Ответ: 0,16 Ом.**

**Решение.** Количество теплоты, выделяющееся при пропускании электрического тока через заготовки и идущее на нагрев местастыка равно  $Q=\eta I^2 \cdot R t$ . Это теплота идет на нагрев зоны осадки до температуры плавления, и плавление торцов заготовок. Уравнение теплового баланса выглядит следующим образом:  $Q=Q_h+Q_{pl}$ , где  $Q_h$  – теплота нагрева зоны осадки стальных заготовок до температуры плавления,  $Q_{pl}$  – теплота плавления стали.

$$Q_h=c \cdot m \cdot \Delta T = c \cdot \rho \cdot 2 \cdot h \cdot (\pi \cdot d^2) / 4 \cdot \Delta T = 500 \cdot 7850 \cdot 2 \cdot 0,005 \cdot (3,14 \cdot 0,02^2) / 4 \cdot (1400 - 25) = 16946,19 \text{ Дж.}$$

$$Q_{pl}=\lambda \cdot m = \lambda \cdot \rho \cdot 2 \cdot h \cdot (\pi \cdot d^2) / 4 = 78000 \cdot 7850 \cdot 2 \cdot 0,005 \cdot (3,14 \cdot 0,02^2) / 4 = 1922,62 \text{ Дж.}$$

$$Q=Q_h+Q_{pl}=16946,19+1922,62=18868,81 \text{ Дж.}$$

Джоулева теплота, выделяемая в контакте с учетом КПД равна  $Q=0,24 I^2 R t$ .

$$\text{Отсюда } R=Q/(0,24 \cdot I^2 \cdot t)=18868,81/0,24 \cdot 700^2 \cdot 1=0,16 \text{ Ом.}$$

Искомое сопротивление равно 0,16 Ом.

### Задача № 5 (30 баллов)

Для перемещения деталей электромобиля на производственном участке применяется робот-манипулятор (рис. 6, слева). Для захвата и удержания деталей робот оснащен симметричным схватом (рис. 6, справа; схема на рис. 7). Схват состоит из пневмопривода (1), рычагов (2) и (3), а также губок (4), которые удерживают деталь (5). Определить *диаметр поршня пневмоцилиндра D (м)*, требуемого для удержания

детали массой 10 кг в схвате, если давление воздуха в пневмосистеме  $p=0,4$  МПа,  $L_1=0,25$  м,  $L_2=0,5$  м, угол между вертикалью и вектором силы  $F_1$  (совпадает с линией звена 2) в шарнире А равен  $\alpha=45^\circ$ . Коэффициент запаса  $k=2,5$  (коэффициент запаса показывает, во сколько раз усилие на схвате должно быть больше необходимого для удержания детали). Принять ускорение свободного падения  $g=10$  м/с<sup>2</sup>.

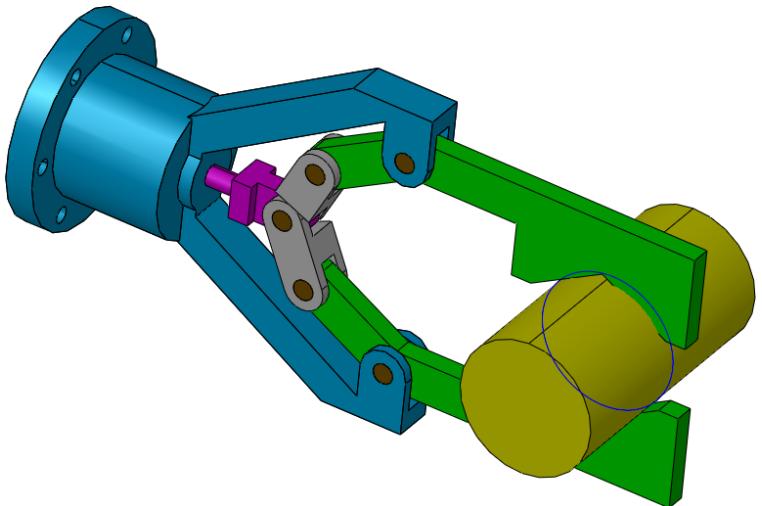


Рис. 6 Робот-манипулятор и его схват

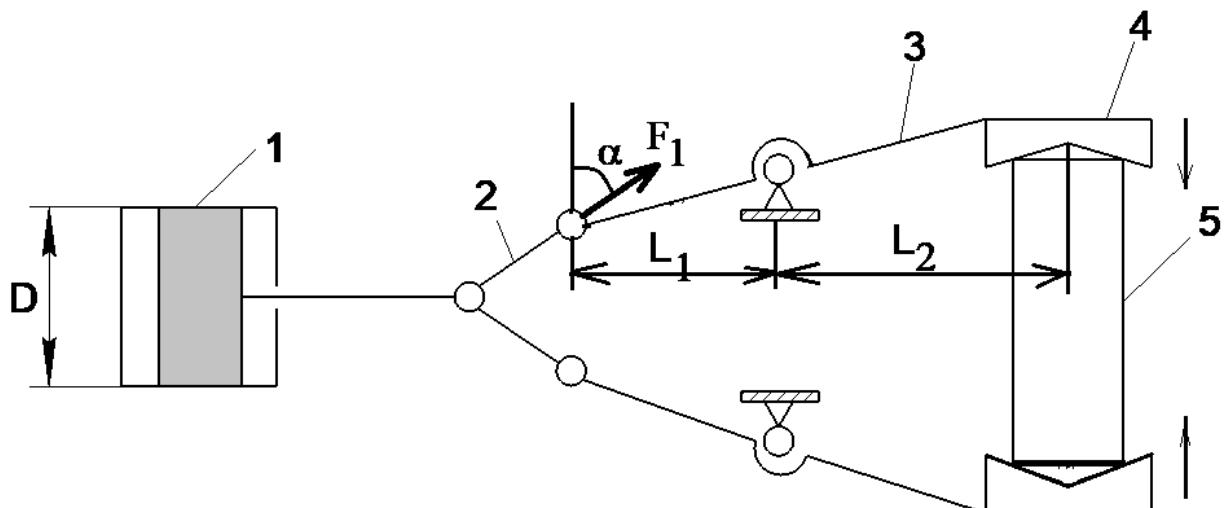


Рис. 7. Вид на схват сбоку

	Решение учащегося	Макс. возможный балл	Оценка проверяющего
Диаметр поршня, м		30	

**Ответ: 0,056 м.**

**Решение.**

1. Рассмотрим расчетную схему (рис. 7). На губки действует сила тяжести  $F=m\cdot g=10\cdot 10=100$  Н. Равновесие звена 3 определяется из равенства моментов:  $F\cdot L_2=F_1\cdot L_1\cdot \cos\alpha$ . Отсюда, усилие действующее на звено 2 направлено по его оси и равно  $F_1=F\cdot L_2/(L_1\cdot \cos\alpha)=100\cdot 0,5/(0,25\cdot 0,71)=281,69$  Н. Усилие на поршне равно  $F_p=k\cdot 2\cdot F_1\cdot \sin\alpha=2,5\cdot 2\cdot 281,69\cdot 0,71\approx 1000$  Н. Диаметр поршня пневмоцилиндра равен  $D=\sqrt{(4F_p)/p\pi}=\sqrt{(4\cdot 1000)/400000\cdot 3,14}=0,056$  м.